インパルス応答測定におけるスピーカの基本波歪の検討\*

o小林正明, 金田豊 (東京電機大)

# 1. はじめに

インパルス応答の測定において,系の非線 形性の影響で誤差が発生する.測定信号が掃 引正弦波(SS:SweptSine)の場合,この非線形 誤差としては,高調波歪と基本波歪(主応答 歪)が発生する.これらのうち,高調波歪は, Log-SS(ピンク TSP, ESS)信号などを用いれ ば分離除去できる.しかし,基本波歪は除去 が困難であり,また誤差としての大きさも高 調波歪と比べて,20dB以上も大きい[1].本 稿では,この基本波歪の性質を検討した結果 を報告する.

# 2. 基本波歪

図1は Logg-SS 信号で測定した,非線形 誤差を含むインパルス応答を示す. 図におい て,①は,基本波応答 (インパルス応答)を表 し,②,③はそれぞれ2次,3次の高調波歪 を表す.

図に示すように2次歪,3次歪は歪の発生 が明確であり,時間軸上で分離されているの で除去することができる.しかし,見た目で は分かりづらいが,基本波応答①にも歪成分 が発生している.入力信号レベルが小さく, 歪が小さい場合と比べるとその大きさが変化 している.この基本波応答①の変形を基本波 歪と呼ぶ.

### 3. 基本波歪の測定

基本波歪の特性を把握するために,測定信 号の種類,再生音圧,信号長を変化させて測 定を行った.

# 3.1 測定条件

測定は、図2に示すように、無響室において、測定信号をスピーカから再生し、1m 離して設置したマイクで受音し、PC に入力して、インパルス応答を測定した.測定信号は、TSP、Log-SS、M系列の3種類を使用した.

スピーカは BOSE101MM, アンプは BOSE 1705 II を使用した. 測定信号の音圧は, 受音 点で 30dB~100dB まで 5dB 刻みで変化させ





図2 測定のブロック図

た.サンプリング周波数は 48kHz とした. 各測定信号の実効長は 2<sup>15</sup>, 2<sup>13</sup>の 2 種とし, 同一の実効値を持つように振幅調整した.

### <u>3.2 基本波歪</u>

測定されたインパルス応答に含まれる誤差 *E<sub>m</sub>を*次式のように定義した.

$$E_m = 10 \cdot \log_{10} \frac{\sum_{n=1}^{N} (h_m(n) - \hat{h}(n))^2}{\sum_{n=1}^{N} (\hat{h}(n))^2} \quad (1)$$

ここで、 $h_m(n)$ は音圧がm[dB]で測定した時 のインパルス応答を表し、 $\hat{h}(n)$ は基準となる 高 SN 比のインパルス応答(音圧 55dB、実 効長  $2^{19}$ の Log-SS 信号で測定)を表す.また、 nは離散時間を表し、n=1~N の区間はイン パルス応答の存在区間(図 1 の矢印)とする.

 $E_m$ には雑音性誤差と基本波歪が含まれている. LogSS 以外の TSP や M 系列での測定では、この区間に高調波歪等が一部含まれるが、高調波歪等の大きさは基本波歪と比較すると十分小さいので、その影響は無視するものとした.

<sup>\*</sup> Study of fundamental distortion of the loudspeaker in an impulse response measurement. by KOBAYASHI, Masaaki and KANEDA, Yutaka (Graduate School of Engineering, Tokyo Denki University).

# 4. 測定結果

### 4.1 基本波歪量

図3、及び図4に各測定信号による誤差の 比較を示す. 図は横軸に出力音圧, 縦軸に式 (1)の誤差Emを示している. 図 3 は信号実効 長が 215の場合,図4は 213の場合である.図 において、横軸が 60dB 以下の部分は、雑音 性誤差が主体である. 雑音性誤差は測定信号 のスペクトルや長さに依存し,再生音圧に逆 比例する[3]ことがわかる.

一方, 横軸で 70dB 以上の部分は, 基本波 歪が主体である.図3,図4より,基本波歪 の大きさは、測定信号の型(掃引正弦波か疑似 雑音信号か: TSP と M 系列の比較)やスペク トル(TSP と Log-SS の比較), 信号長(図 3 と 図4の比較)にはほとんど依存しない.よって 基本波歪を減少するためには、再生音圧を小 さくすることが唯一の方法となる.

### 4.2 基本波歪波形の特性

図5にインパルス応答基本波形 $\hat{h}(n)$ と,再 生音圧 100dB の Log-SS で得られた,基本波 歪による変形を受けたインパルス応答波形 h100(n)を示す. 図より基本波歪はインパルス 応答波形に不自然な変形を与えないことがわ かる. 基本波歪を受けた波形と基準波形の相 関係数を計算した結果 0.986 であった.

また、周波数特性も数 dB 程度のピーク特 性の低下であり[1], このような基本波歪の影 響は厳密なインパルス応答波形を必要としな い残響時間測定等では、無視できる[2].

図 6 に再生音圧 100dB で 3 種の測定信号 を用いた時の誤差波形( $h_{100}(n) - \hat{h}(n)$ )を示 す. 基本波歪に起因する誤差波形は, 高調波 歪と異なって、<br />
測定信号によらず、<br />
ほぼ同一 となることがわかる.

# 5. おわりに

基本波歪は高調波歪より 20dB 以上大きな 誤差を与えるが、高調波歪と違ってインパル ス応答波形および周波数特性に不自然な変形 を与えない.よって残響時間測定などではそ の影響を無視できる.基本波歪は、測定信号 の型やスペクトル、長さによらず、インパル ス応答においてほぼ同一の大きさと形状の誤 差を発生する. 基本波歪の影響を軽減するた めには,再生音圧を下げることが唯一の方法 である.



# 参考文献

[1]佐々木,他,音響学会(秋),1-Q-27 (2013). [2]竹林,他,音響学会(秋), 3-P-18 (2016). [3] Y. Kaneda, J. A. E. S., 63, 5, 348-357 (2015). 謝辞

本研究の一部はJSPS 科研費 15H02728の 助成を受けたものです.